



4. Abgabebblatt

Aufgabe 13	Aufgabe 14	Aufgabe 15	Aufgabe 16	Summe:

Übungsgruppe:

Tutor(in):

Namen:

Aufgabe 13 (Quadratische Formen in Normalform, 1 + 2 = 3 Punkte).

Sei $A \in M(n \times n, \mathbb{R})$ symmetrisch. Dann heißt $Q : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, Q(x) := x^t Ax$ quadratische Form auf \mathbb{R} . Wir sagen, dass Q sich bzgl. einer Basis \mathcal{B} von \mathbb{R}^n in Normalform befindet, falls es $p, q \in \mathbb{N}_0, p + q \leq n$ gibt mit

$$\forall y \in \mathbb{R}^n : (Q \circ \Phi_{\mathcal{B}})(y) = \sum_{i=1}^p y_i^2 - \sum_{j=p+1}^{p+q} y_j^2.$$

- (a) Zeigen Sie, dass es eine Basis \mathcal{B} von \mathbb{R}^n und $p, q \in \mathbb{N}_0, p + q \leq n$ gibt, so dass sich Q in Normalform bzgl. \mathcal{B} befindet.
- (b) Seien nun quadratische Formen Q_i durch die folgenden $A_i, i = 1, 2, 3$, gegeben:
 $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, A_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$
 Geben Sie jeweils die Normalform $Q_i \circ \Phi_{\mathcal{B}}$ von Q_i an und skizzieren Sie $(y_1, y_2, (Q_i \circ \Phi_{\mathcal{B}})(y_1, y_2))$ für $y = (y_1, y_2)^t \in [-2, 2]^2$ in einem dreidimensionalen Koordinatensystem. Geben Sie für A_3 die Basis \mathcal{B} aus (a) an.

Aufgabe 14 (Überprüfung der Definitheit und Angabe von Orthonormalbasen, 6 = 2 + 2 + 1 + 1 Punkte).

Sei $A \in M(n \times n, \mathbb{R})$ symmetrisch und $\text{Signatur}(A) = (p, q)$.

- (a) Zeigen Sie:
- (i) A positiv semidefinit $\iff q = 0$.
 - (ii) A positiv definit $\iff q = 0, p = n$.
 - (iii) A indefinit $\iff p > 0, q > 0$.

Bemerkung: Analoge Aussagen zu (i), (ii) gelten mit negativ (semi-)definit mit vertauschten Rollen für p, q .

Gegeben seien nun die folgenden Matrizen in $M(n \times n, \mathbb{R})$:

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & -1 \\ 2 & -1 & 5 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 6 \end{pmatrix}, \quad A_4 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

- (b) Berechnen Sie $\text{Signatur}(A_i)$, $i = 1, 2$, und entscheiden Sie, ob diese positiv (semi-)definit, indefinit oder negativ (semi-)definit sind.
- (c) Zeigen Sie mit Hilfe des Hauptminorenkriteriums, dass die Matrix A_4 positiv definit ist.
- (d) Zeigen Sie: A_3 ist positiv definit. Geben Sie eine Orthonormalbasis von $(\mathbb{R}^3, \gamma_{A_3})$ an.

Aufgabe 15 (Bestimmung von Orthonormalbasen in Polynomräumen, 1 + 2 = 3 Punkte).

Sei $V = \mathbb{R}[t]_{\leq 2}$ mit Basis $\mathcal{B} = (1, t, t^2)$. Sei $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\varphi(x) = e^{-x}$ und ein Skalarprodukt auf V gegeben durch

$$\gamma : V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \gamma(p, q) := \int_0^\infty \varphi(t)p(t)q(t) dt.$$

- (a) Bestimmen Sie $M_{\mathcal{B}}^*(\gamma)$.
Hinweis: Nutzen Sie ohne Beweis die Gleichung $\int_0^\infty t^k \varphi(t) dt = k!$ für $k \in \mathbb{N}_0$.
- (b) Finden Sie wie in P13 beschrieben eine untere Dreiecksmatrix $S \in \text{GL}(3, \mathbb{R})$, so dass $SM_{\mathcal{B}}^*(\gamma)S^t = E_3$, und geben Sie eine Orthonormalbasis von (V, γ) an.
Bemerkung: Die so ermittelten Polynome heißen (bis auf ein eventuell abweichendes Vorzeichen) Laguerre-Polynome.

Aufgabe 16 (Charakterisierung: Positive Definitheit von Matrizen, 4 = 1 + 1 + 0.5 + 1.5 Punkte).

Sei $A \in M(n \times n, \mathbb{R})$ symmetrisch. Für $k \in \{1, \dots, n\}$ sei $A^{(k)} := (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq k}$ die $k \times k$ -Untermatrix von A . Dann heißt $\det(A^{(k)})$ die k -te Hauptminore von A . In dieser Aufgabe zeigen wir das *Hauptminoren-Kriterium*:

$$A \text{ positiv definit} \iff \text{Für alle } k \in \{1, \dots, n\} \text{ gilt } \det(A^{(k)}) > 0.$$

Zeigen Sie:

- (a) Es gilt „ \Rightarrow “.
Hinweis: Nutzen Sie den Sylvesterschen Trägheitssatz und das Resultat aus A14(a). Warum sind auch $A^{(k)}$, $k = 1, \dots, n$ positiv definit?
- (b) Ist $A = \begin{pmatrix} B & u \\ u^t & \alpha \end{pmatrix}$ mit $\alpha \in \mathbb{R}$, $u \in \mathbb{R}^{n-1}$, $B \in \mathbb{R}^{(n-1) \times (n-1)}$, so gilt

$$\det(A) = \alpha \cdot \det(B) - u^t B^\# u.$$
Hinweis: $B^\#$ bezeichnet die zu B komplementäre Matrix. Entwickeln Sie $\det(A)$ nach der n -ten Spalte und dann die resultierenden Unterdeterminanten, welche die Zeile u^t enthalten, nach der $(n-1)$ -ten Zeile.
- (c) Zeigen Sie, dass in der Situation von (b) für $y \in \mathbb{R}^{n-1}$, $x_n \in \mathbb{R}$ und $x := \begin{pmatrix} B^{-1}y \\ x_n \end{pmatrix}$ gilt:

$$x^t A x = (y + x_n u)^t B^{-1} (y + x_n u) + x_n^2 (\alpha - u^t B^{-1} u).$$
- (d) Es gilt „ \Leftarrow “.
Hinweis: Nutzen Sie (b), (c) und P14(c), die Regel $BB^\# = \det(B)E_{n-1}$ und vollständige Induktion.

Abgabe:

In Zweiergruppen, bis spätestens Donnerstag, den **23. Mai 2019, 09:15 Uhr**.
 (Die Zettelkästen für das Abgabebblatt sind im 1. OG, INF 205, vor dem Dekanat.)

Homepage der Vorlesung:

<https://ssp.math.uni-heidelberg.de/la2-ss2019/index.html>